

Lösung der Übungsaufgabe ÜA_2_10.2.A:

Die Schaltung wirkt als Hochpass. Bei $f = 0$ ist die Ausgangsspannung \underline{U}_a infolge $|X_C| \rightarrow \infty$ gleich null. Bei sehr hohen Frequenzen (Durchlassbereich) wirkt ein frequenzunabhängiger Spannungsteiler:

$\frac{\underline{U}_{a,\max}}{\underline{U}_e} = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$ Der Hochpass weist somit im Durchlassbereich eine Grunddämpfung $A_\infty < 1$ auf (vgl. Bild ÜA_2_10.2.A_4 – links).

Zur Berechnung der Grenzfrequenz wird die Spannungsteilerregel angewendet:

$$\frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_e} = \frac{R_2}{R_1 + R_2 + \frac{1}{j\omega C}}$$

Aus diesem Ansatz wird der Ausdruck $\frac{\underline{U}_{a,\max}}{\underline{U}_e} = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$ ausgeklammert (erweitern mit $\frac{1}{R_1 + R_2}$).

$$\frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_e} = \frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_{a,\max}} \cdot \frac{\underline{U}_{a,\max}}{\underline{U}_e} = \frac{R_2}{R_1 + R_2 + \frac{1}{j\omega C}} \cdot \frac{1}{\frac{1}{R_1 + R_2}} = \frac{1}{1 + \frac{1}{j\omega C(R_1 + R_2)}} \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

Vom Ausdruck $\frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_{a,\max}} = \frac{1}{1 + \frac{1}{j\omega C(R_1 + R_2)}}$

kann nun der Betrag gebildet und für die Bestimmung der Grenzfrequenz gleich $\frac{1}{\sqrt{2}}$ gesetzt werden:

$$\left| \frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_{a,\max}} \right| = \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{1}{\omega_g^2 C^2 (R_1 + R_2)^2}}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \text{mit: } R_1 = R_2 = R \quad (A_\infty = 0,5)$$

$$1 + \frac{1}{\omega_g^2 C^2 4R^2} = 2 \quad \text{bzw.:} \quad \omega_g^2 C^2 4R^2 = 1 \quad \Rightarrow \quad f_g = \frac{1}{2\pi \cdot 2RC} = \frac{1}{4\pi \cdot RC}$$

Diskussion:

Die frequenzselektive Wirkung der Schaltung wird bei $R_1 \ll R_2$ erkennbar verbessert!

Ziel: siehe Bild ÜA_2_10.2.A_3.

Zusatzaufgabe:

Ersetzen Sie die Kapazität durch eine Induktivität und bestimmen Sie für diese Schaltung die Grenzfrequenz. Diskutieren Sie den Einfluss des Widerstandes R_1 auf das Übertragungsverhalten.

Lösung:

Die Schaltung wirkt jetzt als Tiefpass. Im Sperrbereich ($f \rightarrow \infty$) ist $\underline{U}_a = 0$. Bei ($f \rightarrow 0$) gilt:

$\frac{\underline{U}_{a,\max}}{\underline{U}_e} = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$ Dieser Tiefpass weist im Durchlassbereich eine Grunddämpfung $A_0 < 1$ auf (vgl. Bild ÜA_2_10.2.A_2 – links).

Zur Berechnung der Grenzfrequenz wird die Spannungsteilerregel angewendet:

$$\frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_e} = \frac{R_2}{R_1 + R_2 + j\omega L}$$

Aus diesem Ansatz muss der Ausdruck $\frac{\underline{U}_{a,\max}}{\underline{U}_e} = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$ ausgeklammert werden.

$$\frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_e} = \frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_{a,\max}} \cdot \frac{\underline{U}_{a,\max}}{\underline{U}_e} = \frac{R_2}{R_1 + R_2 + j\omega L} \cdot \frac{1}{\frac{R_1 + R_2}{R_1 + R_2}} = \frac{1}{1 + j\frac{\omega L}{R_1 + R_2}} \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

Vom Ausdruck $\frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_{a,\max}} = \frac{1}{1 + j\frac{\omega L}{R_1 + R_2}}$ wird nun der Betrag gebildet und gleich $\frac{1}{\sqrt{2}}$ gesetzt.

$$\left| \frac{\underline{U}_a}{\underline{U}_{a,\max}} \right| = \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{\omega_g^2 L^2}{(R_1 + R_2)^2}}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \text{mit: } R_1 = R_2 = R \quad (A_0 = 0,5)$$

$$1 + \frac{\omega_g^2 L^2}{4R^2} = 2 \quad \text{bzw.:} \quad \omega_g^2 L^2 = 4R^2 \quad \Rightarrow \quad f_g = \frac{2R}{2\pi \cdot L} = \frac{R}{\pi \cdot L}$$

Diskussion:

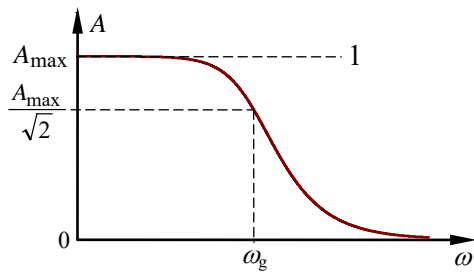
Die frequenzselektive Wirkung der Schaltung wird bei $R_1 \ll R_2$ erkennbar verbessert!

Ziel: siehe Bild ÜA_2_10.2.A_1. Bei $R_1 \rightarrow 0$ gilt: $A_0 \rightarrow A_{\max} = 1$.

Diese Maßnahme gelingt in der schaltungstechnischen Praxis nur bedingt. Die verwendete Spule hat einen Verlustwiderstand. Die Signalquelle besitzt einen nicht vernachlässigbaren Innenwiderstand.

Beide Widerstände gehen mit in die Wirkung von R_1 ein!

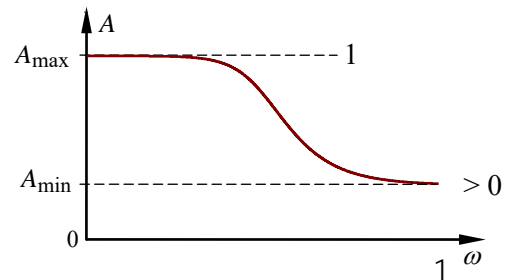
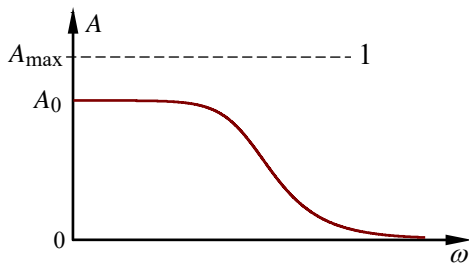
Die nachfolgenden Bilder zeigen unterschiedliche Verläufe des Amplitudenfrequenzganges einer Passschaltung:



$$A_{\max} = \frac{U_a}{U_e} \Big|_{\omega=0} = 1$$

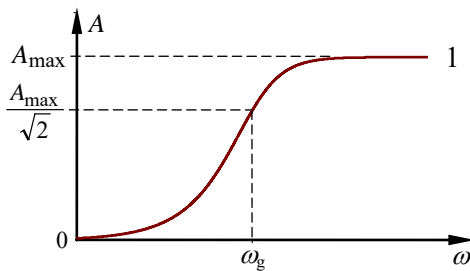
$$A_{\min} = \frac{U_a}{U_e} \Big|_{\omega \rightarrow \infty} = 0$$

ÜA_2_10.2.A_1: Ideales Tiefpassverhalten



ÜA_2_10.2.A_2: Reales Tiefpassverhalten

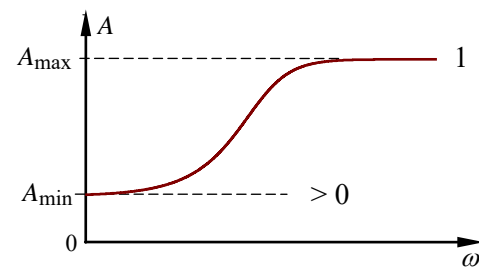
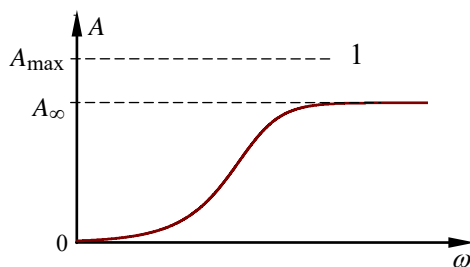
links: mit Grunddämpfung im Durchlassbereich
rechts: mit Restübertragung im Sperrbereich



$$A_{\max} = \frac{U_a}{U_e} \Big|_{\omega \rightarrow \infty} = 1$$

$$A_{\min} = \frac{U_a}{U_e} \Big|_{\omega=0} = 0$$

ÜA_2_10.2.A_3: Ideales Hochpassverhalten



ÜA_2_10.2.A_4: Reales Hochpassverhalten

links: mit Grunddämpfung im Durchlassbereich
rechts: mit Restübertragung im Sperrbereich

Hinweis: Aufgaben mit vergleichbaren Inhalten finden Sie im:
Übungsbuch [14] – Berechnungsbeispiele 10.1 bis 10.9